

Probleme 1

**Kubische Splines mit 4 Punkten**  
 Prof. Dr. Dörte Haftendorn 2012 Definition eines kubischen Splines, der durch 4 frei ziehbare Punkte verläuft. A=[1,2]; B=[3,5]; C=[4,3]; D=[6,4] Die Punkte kann man sich als Nägel vorstellen, durch die der Spline laufen soll.  
 $apx:=0 \cdot 0$      $bpX:=3 \cdot 3$      $cpX:=6 \cdot 6$      $dpX:=10 \cdot 10$   
 $apy:=0 \cdot 0$      $bpY:=1 \cdot 1$      $cpY:=4 \cdot 4$      $dpY:=6 \cdot 6$   
 Das Handwerk zum Punktsetzen und "zugfest" machen ist auf Seite 2 des zweiten Problems der Datei lagrange-ti.tns beschrieben.  
 $p0(x) := apy + b0 \cdot (x - apx) + c0 \cdot (x - apx)^2 + d0 \cdot (x - apx)^3$  • Fertig Durch (apx, apy)  
 $p1(x) := bpY + b1 \cdot (x - bpX) + c1 \cdot (x - bpX)^2 + d1 \cdot (x - bpX)^3$  • Fertig Durch (bpX, bpY)  
 $p2(x) := cpY + b2 \cdot (x - cpX) + c2 \cdot (x - cpX)^2 + d2 \cdot (x - cpX)^3$  • Fertig Durch (cpX, cpY)  
 Damit erreicht jedes Polynom seinen "Startnagel".  
 $g10 := p0(bpX) = bpY \cdot 3 \cdot b0 + 27 \cdot d0 = 1$   
 $g11 := p1(cpX) = cpY \cdot 3 \cdot b1 + 9 \cdot c1 + 27 \cdot d1 = 4$   
 $g12 := p2(dpX) = dpY \cdot 4 \cdot b2 + 64 \cdot d2 + 4 = 6$   
 Damit erreicht jedes Polynom seinen rechten Nachbarbägel

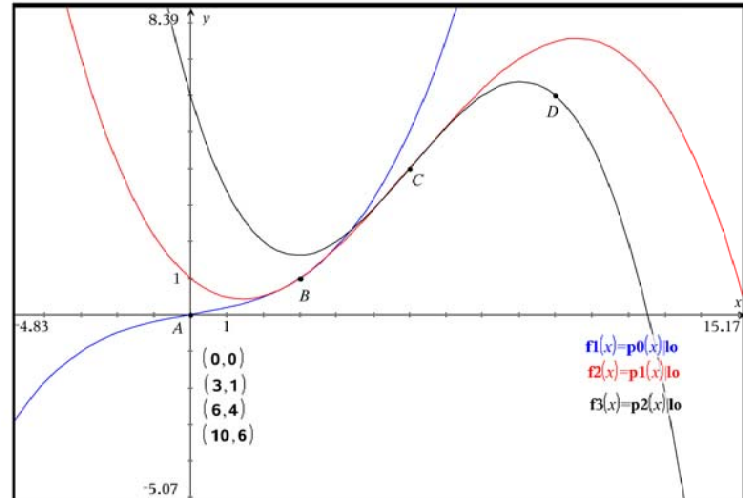
1.1

An den inneren Nägeln müssen die Polynome in der Steigung übereinstimmen.  
 $s0(x) := \frac{d}{dx}(p0(x))$  • Fertig  $s1(x) := \frac{d}{dx}(p1(x))$  • Fertig  $s2(x) := \frac{d}{dx}(p2(x))$  • Fertig  
 $g13 := s0(bpX) = s1(bpX) \cdot b0 + 27 \cdot d0 = b1$   
 $g14 := s1(cpX) = s2(cpX) \cdot b1 + 6 \cdot c1 + 27 \cdot d1 = b2$   
 An den inneren Nägeln müssen die Polynome in der Krümmung (also hier 2. Ableitung) übereinstimmen.  
 $ss0(x) := \frac{d}{dx}(s0(x))$  • Fertig  $ss1(x) := \frac{d}{dx}(s1(x))$  • Fertig  $ss2(x) := \frac{d}{dx}(s2(x))$  • Fertig  
 $ss0(x) \cdot 6 \cdot d0 \cdot x$   
 $g15 := ss0(bpX) = ss1(bpX) \cdot 18 \cdot d0 = 2 \cdot c1$   
 $g16 := ss1(cpX) = ss2(cpX) \cdot 2 \cdot c1 + 18 \cdot d1 = 0$   
 Gesucht sind 9 Variable, wir haben 7 Gleichungen. Also bleiben zwei Freiheiten.  
 Beim "natürlichen Spline" werden  $c0$  und  $c1$  auf 0 gesetzt. Das bedeutet, dass die Straklatte vorn und hinten keine Kümung hat.  $c0 := 0 \cdot 0$      $c2 := 0 \cdot 0$

1.2

Nun ist das lineare Gleichungssystem zu lösen:  
 $l0 := solve(\{g10, g11, g12, g13, g14, g15, g16\}, \{b0, d0, b1, c1, d1, b2, d2\})$   
 •  $b0 = \frac{1}{6}$  and  $b1 = \frac{2}{3}$  and  $b2 = \frac{7}{6}$  and  $c1 = \frac{1}{6}$  and  $d0 = \frac{1}{54}$  and  $d1 = \frac{-1}{54}$  and  $d2 = \frac{-1}{24}$   
 $p0(x) | l0 \cdot \frac{x^3}{54} + \frac{x}{6}$  im Graphfenster blau, gilt von A bis B  
 $p1(x) | l0 \cdot \frac{-x^3}{54} + \frac{x^2}{3} - \frac{5 \cdot x}{6} + 1$  im Graphfenster rot, gilt von B bis C  
 $p2(x) | l0 \cdot \frac{-x^3}{24} + \frac{3 \cdot x^2}{4} - \frac{10 \cdot x}{3} + 6$  im Graphfenster schwarz, gilt von C bis D  
 $\int p0(x) | l0 dx \cdot \frac{x^4}{216} + \frac{x^2}{12}$   
 $\int_{apx}^{bpX} p0(x) | l0 dx + \int_{bpX}^{cpX} p1(x) | l0 dx + \int_{cpX}^{dpX} p2(x) | l0 dx \cdot \frac{371}{12}$   
 Das ist das Integral unter dem Spline.

1.3



1.4